# 硬质合金激光辅助切削刀具磨损预测研究

## 魏攀牛晶晶 霍衍浩 牛 赢

(河南理工大学机械与动力工程学院, 焦作 454003)

文 摘 硬质合金YG10作为典型的难加工材料,使用普通切削方法易造成严重刀具磨损。针对这一问题,提出采用激光辅助切削方法进行加工,通过对比普通切削与激光辅助切削两种加工方式下的刀具磨损情况,证明激光辅助切削可有效降低切削力,减小刀具磨损。建立了支持向量机回归模型(SVR)及交叉验证-支持向量机回归模型(CV-SVR),并对特定切削参数下的后刀面磨损量进行预测。结果表明:两种模型预测结果与实际值误差较小,特别是CV-SVR模型拟合精度更高,相较于SVR模型平均相对误差减小10%左右;采用CV优化后的SVR模型可以有效模拟刀具磨损中的非线性关系,并能为实际加工中刀具磨损情况的判断提供依据。

关键词 硬质合金,激光辅助切削,刀具磨损预测 中图分类号:TG506.5 DOI:10.12044/j.issn.1007-2330.2025.03.013

## Research on Tool Wear Prediction of Laser–assisted Cutting of Cemented Carbide

WEI Pan NIU Jingjing HUO Yanhao NIU Ying

(School of Mechanical and Power Engineering, Henan Polytechnic University, Jiaozuo 454003)

**Abstract** As a typical difficult-to-machine material, cemented carbide YG10 was prone to cause severe tool wear when common cutting method was used. In response to this problem, laser-assisted cutting method was proposed for machining. By comparing the tool wear conditions under the two machining methods of ordinary cutting and laser-assisted cutting, it was demonstrated that laser-assisted cutting could effectively reduce cutting force and tool wear. The support vector regression model (SVR) and cross-validation-support vector regression model (CV-SVR) were established, and the amount of flank wear under specific cutting conditions were predicted. The result shows that the prediction results of the two models have a small error with the actual values, in particular, the CV-SVR model has higher fitting accuracy, compared with the SVR model, the average relative error is reduces by about 10%. The CV-optimized SVR model can effectively simulate the nonlinear relationship in tool wear, and it can provide a basis for the judgment of tool wear in actual machining.

Key words Cemented carbide, Laser-assisted cutting, Tool wear prediction

#### 0 引言

钨钴类硬质合金由于强度和硬度高、韧性及耐磨 性好,常用于制备切削刀具及耐磨性零件,在机械加工、 特种加工行业和航空航天领域得到广泛应用<sup>[1-2]</sup>。但 由于该类材料脆性高、断裂韧性低,在加工中易产生前 后刀面及刃口的磨损,影响加工精度和质量。

超声振动切削是在传统切削方法上,在刀具或 工件上施加超声振动,实现两者之间周期性接触和 分离,此方法可减小切削力和刀具磨损,进而延长刀 具使用寿命<sup>[3-5]</sup>。相对于一维超声振动,二维纵-弯 超声振动切削刀具和工件完全分离,避免后刀面和 已加工表面的挤压摩擦,能进一步降低切削力,减小 刀具磨损<sup>[6-8]</sup>。

激光加热辅助切削以高功率激光束为热源,使 工件在加工前升到一定温度,改善材料切削特性,降 低切削硬度如图1<sup>[9]</sup>所示,减小切削力,增强材料塑 性和可加工性,进而达到降低切削力、减小刀具磨损 的目的<sup>[10-12]</sup>。

收稿日期:2023-04-05

基金项目:河南省自然科学基金(202300410172);河南省高校基本科研业务费专项资金资助(NSFRF230409)

第一作者简介:魏攀,1996年出生,硕士研究生,主要从事精密加工技术与装备的研究工作。E-mail:317557760@qq.com





在切削加工中,随着切削路程的增加,刀具磨损 会变得越来越严重,如果不及时更换刀具,将会影响 加工精度,严重时会对机床造成破坏。因此,对刀具 磨损预测研究具有重要意义。在工程实际中,刀具 磨损和寿命评估需要通过大量切削实验来获取,所 以建立磨损预测模型具有重要意义<sup>[13-15]</sup>。当前,在 经典刀具磨损模型之外,机器学习已被广泛应用到 刀具磨损预测中。

目前研究较多的机器学习模型有人工神经网 络、隐马尔可夫模型和支持向量机等[16-18]。人工神 经网络训练中需要大量的数据样本,其泛函数求解 容易陷入局部最优解;相较于人工神经网络,支持向 量机可以有效避免局部最优问题,并且能较好地解 决小样本、多维度、非线性的问题,常用于刀具磨损 预测[19-20]。谢楠等[15]以功率信号为基础,建立刀具 磨损状态监测模型,利用主成分分析(PCA)对数据进 行降维,采用C-支持向量机分类(C-SVM)识别刀具 磨损状态,验证了该方法在小样本数据下仍然有效。 吴广垚[21]将信号特征提取与支持向量机分类和支持 向量机回归预测模型结合起来,针对车削加工中工 况的特点,选取切削力信号和声发射信号对加工中 的刀具磨损进行监测,并对所建立模型的可靠性进 行了验证。CUI等<sup>[22]</sup>提出了在协整理论的基础上,对 采集的铣削力信号进行特征处理,并用提取的特征 训练和测试支持向量机模型,研究结果表明支持向 量机可以有效预测刀具磨损状态。KONG等<sup>[23]</sup>采集 切削加工中的静态和动态切削力信号,使用核主成 分分析(KPCA)技术对特征融合,并输入到所建立的 支持向量机回归(ν-SVR)的刀具磨损预测模型,试 验证明了所提出模型的精度和泛化能力。

综合考虑激光加热辅助切削技术与二维纵-弯 超声振动在切削硬脆难加工材料时的优势,本文提 出激光加热与二维纵-弯超声振动协同的方法,对硬 - 98 - 质合金YG10展开研究,进行普通切削与激光辅助切 削(激光加热与二维纵-弯超声振动)两种不同加工 方式下的刀具磨损实验,基于支持向量机建立磨损 预测模型,探讨激光辅助切削硬质合金刀具后刀面 磨损的预测方法。

## 1 激光辅助切削

#### 1.1 二维纵-弯超声振动切削机理

超声振动装置由超声波发生器、换能器和变幅 杆组成。其工作原理为超声波发生器产生的电信号 在换能器的作用下转化成机械振动,驱动变幅杆做 单一轴向振动。本研究对单一轴向超声振动变幅杆 进行改进,在变幅杆上开斜槽实现变幅杆的二维纵-弯超声振动效果,二维纵-弯超声振动装置如图2 所示。



图 2 二维纵-弯超声振动装置 Fig. 2 Two-dimensional longitudinal-bending ultrasonic vibration device

与普通超声振动切削不同,二维纵-弯超声振动 切削中刀具以恒定速度进行切削的同时,在切削速 度与切屑流出所在方向平面内做椭圆振动。不同的 刀具运动轨迹对加工产生的影响也不同,这主要取 决于椭圆的长短轴。

针对正椭圆情况进行分析,刀尖超声椭圆振动 轨迹为:

$$\begin{cases} x(t) = vt + A\cos(2\pi ft) \\ y(t) = B\sin(2\pi ft) \end{cases}$$
(1)

式中,A表示椭圆振动沿x方向振动时的振幅称为弯向振幅,B表示椭圆振动沿y方向振动时的振幅称为纵向振幅,f表示椭圆振动频率,t表示时间,v表示切

宇航材料工艺 http://www.yhclgy.com 2025年 第3期

削速度。从式(1)分析可得,振幅的变化会使刀具振动轨迹发生改变,当振幅增大时,振动轨迹面积会增加。对各参数赋值,*A*=4 μm,*B*=4 μm,*f*=35 kHz,代入椭圆运动轨迹方程,仿真结果如图3所示。



图 3 二维超声椭圆振动轨迹 Fig. 3 Two-dimensional ultrasonic elliptical vibration trajectory

从图3可知,二维纵-弯超声振动切削在刀尖振 动轨迹上与普通超声切削有明显的不同,其分离特 性、瞬时速度变化特性、刀屑间摩擦力周期性反转等 优良特性能有效降低切削力,提高加工表面质量,减 小刀具磨损。

## 1.2 激光加热辅助切削机理

激光加热辅助切削过程中,既要保证激光照射 后的温度达到材料软化效果,又要避免温度过高对 加工表面产生破坏,因此需要对加热温度进行监测。 本文采用红外测温仪对激光加热后的表面进行测 温,测温装置如图4所示,红外测温仪规格参数如表 1所示。



图 4 测温装置 Fig. 4 Temperature measuring device

表1 红外测温仪规格参数 Tab. 1 Infrared thermometer specifications

制造商	设备名称	型号	测温范 围/℃	辐射率	响 <u>应</u> 时 间/ms
OPTRIS	红外温度传 感器	CTXL3MH2 CF3–J	200~1500	0.350	1

宇航材料工艺 http://www.yhclgy.com 2025年 第3期

在激光加热辅助切削过程中,不同的激光加工 参数会对工件待加工区域温度及软化深度产生不同 的影响,可以通过有限元模拟仿真分析不同激光加 工参数下的切削区温度变化规律,激光加热温度场 模型如图5所示。可以看出,激光加热区域与无激光 加热区域温度有明显的区别。





根据理论分析,在进行有限元模拟仿真实验时, 将激光光斑直径固定为0.8 mm,改变激光功率,当激 光功率为350 W时,得到激光加热温度场模型如图6 所示。



图 6 激光功率为 350 W 时的温度场模型 Fig. 6 The temperature field model of laser power at 350 W

从图6可以看出,离激光中心越近,温度越高,温 度梯度也越大;反之,离光斑中心距离越远,温度越 低,温度梯度也越小。因此,调整激光参数,对切削 区温度严格控制是激光加热辅助切削的关键。

#### 2 激光辅助切削刀具磨损试验

#### 2.1 实验件

原材料为硬质合金 YG10,直径 49 mm。切削刀 具为聚晶立方氮化硼(PCBN)。

#### 2.2 实验设备

加工机床为超精密金刚石数控车床 SPHERE360,激光加热类型为1.06 μmYAG;VHX-2000C超景深显微镜;Talysurf CCI 6000 三维白光干 涉仪;KEYENCE激光位移传感器;OPTRIS-CT红外

— 99 —

测温仪;Kistler三向测力仪。试验装置如图7所示。



Fig. 7 Testing device

#### 2.3 实验方法

(1)采用普通切削方式对实验件端面进行切削,切 削速度 15 m/min,切削深度 10 μm,进给量 0.01 mm/r。

(2)采用激光辅助切削方式对实验件端面进行切削,超声振动频率35 kHz,超声振幅4 μm;激光功率350 W,光斑直径0.8 mm,入射角60°,斑距刀尖4 mm。

(3)使用三向测力仪对切削过程中的切削力进行 信号采集:利用超景深显微镜连续观察刀面磨损情况。

(4)对不同切削路程的后刀具磨损带最大宽度测量三次,取测量平均值作为刀具后刀面磨损量。

## 2.4 结果分析

两种切削方式下,随切削路程的增加,刀具后刀 面的磨损量、切削力的试验结果如表2所示。

它	扣別	普通切削		激光辅助切削	
厅	り刊 路程/m	切削力	后刀面	切削力	后刀面
5	<u>нц ү</u> ±/ш	/N	磨损量/μm	/N	磨损量/μm
1	100	115	170.90	100	96.42
2	147.32	123.50	232.40	110	99.86
3	194.60	132	277.90	120	129.61
4	220.98	135.27	303.30	114.05	146.21
5	283.30	143	379.78	100	186.64
6	294.64	145.33	393.70	99.32	194
7	366.20	160	399.20	95	248.96
8	443.10	210	458	72	257.57
9	515.62	235.66	509	65.84	274
10	584.40	260	514	60	287.94
11	662.94	308.86	534	84.43	327.57

表 2 试验结果 Tab. 2 Testing results

对比普通切削与激光辅助切削两种加工方式下 刀具磨损情况,当切削路程到584m后,分别在放大 倍数为100倍和1000倍时,观察后刀面磨损情况,如 图8所示。从图8中分析可得,当刀具走过一定的路 程后,两种切削方式下刀具后刀面都有不同程度的 磨损,相较于普通切削,激光辅助切削刀具后刀面磨 损程度和磨损量均较小。



(a) 普通切削



(b) 激光辅助切削



根据试验所得后刀面磨损数据,使用Origin绘图软件,得到刀具磨损量随切削路程的变化趋势如图9所示。 在两种加工方式下,后刀面磨损量均符合初期磨损、正 常磨损、剧烈磨损三个阶段。普通切削方式下,由于工 件的高强度、高硬度,导致刀具磨损较快。激光加热辅 助切削方式下,工件会被软化,从而改善了材料的切削 加工性能,减缓了后刀面和已加工表面的剧烈摩擦,同 时,二维超声振动的施加,有效地解决了单纯激光加热 引起的刀尖温度过高和快速磨损的问题。



the cutting distance

两种切削方式下的切削力随切削路程变化趋势 见图10。可以看出,相较于普通切削,激光辅助切削 切削力变化较为平稳,材料的可加工性得到提升。

宇航材料工艺 http://www.yhclgy.com 2025年 第3期

— 100 —



Fig. 10 The change curves of the cutting force and the cutting distance

综合以上分析,激光辅助切削在加工中优势明显,能有效减小切削力和刀具磨损,在工程实践中具有一定的现实意义。但通过传统试验方法获取刀具 磨损量存在周期长、预测精度低的问题。为了对刀 具后刀面磨损量进行准确判断和预测,提出基于支 持向量机的刀具后刀面磨损预测模型,探讨激光辅 助切削刀具磨损量的预测方法。

## 3 激光辅助切削刀具磨损量预测

在不同的切削方式下,当刀具走刀一定距离后 都会产生后刀面不同程度的磨损,影响加工质量,降 低刀具使用寿命,因此,寻找一种可靠的预测模型对 刀具磨损量进行预测非常关键。本文主要分析在激 光辅助切削条件下,测得随着切削路程的增加不同 切削力对应下的刀具磨损量,通过对测得的切削力 进行特征处理,建立基于支持向量机(SVM)的回归 预测模型,对刀具后刀面磨损量进行预测。

## 3.1 最小二乘支持向量机(LS-SVM)基本原理

SVM 是一种基于统计学理论,实现对小样本的高 维度非线性数据的统计方法,包括支持向量机分类模 型和支持向量机回归预测模型。在实际问题研究中使 用较多的是其变体,即LS-SVM,可将所求问题转换为 线性方程组的求解,减小计算难度,提高模型预测精度。

以下为SVM理论数学模型<sup>[24]</sup>,LS-SVM的目标 优化函数可以表示为:

$$\min J(\omega, e) = \frac{1}{2}\omega^{T}\omega + \frac{1}{2}c\sum_{i=1}^{n}e_{i}^{2}$$
(2)

式中, $\omega$ 为权重,c为惩罚因子, $e_i$ 为误差变量。

使用Lagrange函数变换并求导,可得LS-SVM 拟 合模型为:

$$y(x) = \sum_{i=1}^{n} a_i K(x, x_i) + b$$
 (3)

式中, $K(x, x_i)$ 为核函数, $a_i$ 、b为拟合系数。

选择具有极强泛化能力的径向基核函数(RBF):

$$K(x,x_{i}) = \exp\left(-\frac{1}{2g^{2}}||x - x_{i}||^{2}\right), g > 0 \qquad (4)$$

式中,g为核函数。

由推导过程可知,基于径向基核函数的LS-SVM 把要解决的最优问题转换成一个线性方程组,进而 简化为确定惩罚因子*c*和核函数*g*的过程,大大减小 计算过程的复杂程度。

## 3.2 刀具磨损信号特征提取

由于传感器测得的信号一般为非平稳信号,无 法直接得出其与刀具磨损之间的关系,因此在刀具 磨损预测之前对信号进行特征处理是非常必要的。 本文采用时域分析中的均值特征对刀具磨损进行预 测,利用Kistler测力仪采集不同加工路程下的切削 力,并对切削力信号进行均值特征处理,同时记录对 应切削路程下的后刀面磨损值,进而对所建立的刀 具磨损模型进行训练和预测。图11为激光辅助切削 条件下在一次切削过程即将退刀时的三向切削力, 其中背向力(切削力)最大,主切削力和进给力趋势 基本与背向力一致。在普通切削、激光辅助切削方 式下,经过均值特征处理后的切削力及刀具磨损值 如表2所示。



Fig. 11 The wave of the cutting force

宇航材料工艺 http://www.yhclgy.com 2025年 第3期

### 3.3 支持向量机预测模型及验证

本文基于MATLAB语言及开发环境,使用工具箱 LIBSVM对SVM回归模型进行预测,主要是对切削过程中的刀具磨损量进行的回归预测,-s(SVM类型)固定不变选为3,表示进行支持向量机回归预测,由于高斯径向基(RBF)核函数具有极强的泛化能力,-t固定不变选为2,表示选用高斯径向基核函数。支持向量机回归预测模型流程如图12所示。





## 3.3.1 支持向量机回归预测模型(SVR)

基于对切削力信号所提取的均值特性,以采集的11次切削路径下的切削力平均值作为特征输入, 对应的刀具后刀面磨损值作为输出,对SVR预测模型进行训练和测试。表2中的前6组数据用于训练, 后5组数据用于测试。归一化后的训练集为1×6的矩阵,测试集为1×5的矩阵,通过不同参数下多次仿 真实验,能较好地反映切削力与刀具磨损之间的变 化关系。表3列出了5次不同-c、-g选值下的模型误 差,当-c取为4,-g取为0.4时所提出的SVR预测模 型测试集误差最小。

表 3 不同-*c*、-*g*和对应平均绝对误差 Tab. 3 Different -*c*,-*g* and corresponding mean

absolute errors							
序号	- <i>c</i>	-g	训练集 MAE	测试集 MAE			
1	1	0.2	45.7181	19.9794			
2	2	0.6	39.1752	15.0860			
3	4	0.4	39.3572	14.5865			
4	6	0.4	39.2109	14.7311			
5	8	1	35.3138	20.1765			

使用预先编制好的SVR.m脚本文件对刀具磨损进行预测,可以得到当-c取为4,-g取为0.4时的训练集和测试集的预测趋势,如图13所示。



图13 训练集和测试集预测结果对比

Fig. 13 Comparison of prediction results between training and test sets

由图13分析可知,-c、-g手动取值时,所提出的 预测模型基本能预测刀具磨损的变化趋势,且测试 集平均绝对误差较训练集小。但手动取值会使每次 预测模型的平均绝对误差相差较大,不能保证平均 绝对误差最小的为最优参数,而且增加模拟仿真实 验时间,所以在此模型基础上引入交叉验证的方法, 实现模型参数的自动寻优,提高模型的预测精度。

## 3.3.2 交叉验证-支持向量机回归预测模型(CV-SVR)

交叉验证法(CV)是指将训练数据划分为Y个子 集,每次选一个子集作为测试集,其余的作为训练 集,重复Y次实验,找到误差最小的参数组合即为参 数最优解,并将最优参数组合输入到SVR模型中,即 可得到最佳刀具磨损预测效果。

使用预先编制好的CV-SVR.m脚本文件对刀具 磨损进行预测,表2的前6组数据用于训练,后5组数 据用于测试,将模型预测值与实际值进行对比,计算 预测误差,对比模型的准确性。预测值与真实值对 比结果如图14所示。

宇航材料工艺 http://www.yhclgy.com 2025年 第3期

-102 -





Fig. 14 The prediction results of comparison of the CV–SVR test set

SVR与CV-SVR两种模型的预测值与实际值之间的对比见表4、表5和图15、图16。

松青 附作快主员队及不为6	表4	两种模型预测效果对比
---------------	----	------------



模型	平均绝对误差(MAE)	决定系数(R <sup>2</sup> )
SVR	14.5865	0.85234
CV-SVR	0.1615	0.86835

表 5 两种模型预测值的相对误差 Tab. 5 The relative error of predicted values of two models

序	切削		SVR模型		CV-SVR模型	
厅号	路程	大妖祖 /um	预测值	相对误差	预测值	相对误差
	/m		/µm	1%	/µm	1%
1	147.32	99.86	119.9306	20.1	110.2510	10.4
2	220.98	146.21	114.9757	21.4	147.0492	0.6
3	294.64	194	194.5424	0.3	191.0276	1.5
4	443.10	257.57	280.7460	9.0	260.7491	1.2
5	584.40	287.94	258.4439	10.2	284.8894	1.1





Fig. 15 Comparison of prediction results between the two models



Fig. 16 Relative prediction errors of the two models

通过对预测值和实际值的模拟仿真分析,表4列 出了两模型的MAE和R<sup>2</sup>。其中MAE越接近于0,R<sup>2</sup> 越趋近于1,模型预测效果越好、拟合程度越高。表5 对比分析了两种模型预测值与实际值之间的相对误 差,对五组相对误差求平均值可得,CV-SVR模型相 较于SVR模型平均相对误差减小10%左右,其变化 趋势如图16所示。由图15和图16能够得出:CV-SVR模型的预测误差更小、模型拟合程度更高,对测 试集数据预测效果更佳。

以上数据分析表明,SVR预测模型能较好地反 映刀具磨损变化趋势,测试集精度要高于训练集精 度,支持向量机回归模型在预测小样本、非线性问题 上有一定的作用和优势;而交叉验证(CV)应用于 SVR的参数寻优,可以使回归预测值更接近于真实 值,相对误差更小。

## 4 结论

(1)通过对比普通切削与激光辅助切削两种不同加工方式下的切削力及后刀面磨损量,分析得出, 激光辅助切削可有效降低切削力、缓解刀具磨损,进 而可延长刀具使用寿命。

(2)由 MATLAB 仿真结果可知, CV-SVR 模型预测结果与试验结果差值较小, 说明所建立的支持向量机回归模型能用于刀具后刀面磨损量的预测。

(3)与SVR模型相比,使用交叉验证寻优算法的 CV-SVR模型平均相对误差减小10%左右,预测精 度更高、误差更小。

(4)CV-SVR模型预测结果符合后刀面实际磨损 规律,对刀具磨损程度判断、指导换刀时机具有一定 参考意义。

## 参考文献

[1]高鹏, 王鹏宇. 难加工材料加工方法的现状与发展 趋势[J]. 中国金属通报, 2018(8): 8-9.

GAO P, WANG P Y. Current status and development trend — 103 — of processing methods for difficult-to-process materials [J]. China Metal Bulletin, 2018(8): 8-9.

[2] 张明军, 焦锋, 刘建慧, 等. 硬质合金激光辅助二维 超声切削的表面质量[J]. 机械设计与研究, 2018, 34(5): 122-125.

ZHANG M J, JIAO F, LIU J H, et al. Researchon surface quality of cemented carbide in laser assisted two dimensional ultrasonic cutting [J]. Machine Design & Research, 2018, 34 (5): 122-125.

[3] 张卫兵, 刘向中, 陈振华, 等. WC-Co硬质合金最新进展[J]. 稀有金属, 2015, 39(2): 178-186.

ZHANG W B, LIU X Z, CHEN Z H, et al. Latest development of WC-Co cemented carbide [J]. Chinese Journal of Rare Metals, 2015, 39(2): 178-186.

[4] 张翔宇, 路正惠, 彭振龙, 等. 钛合金的高质高效超 声振动切削加工[J]. 机械工程学报, 2021, 57(5): 133-147.

ZHANG X Y, LU Z H, PENG Z L, et al. High quality and efficient ultrasonic vibration cutting of titanium alloys [J]. Journal of Mechanical Engineering, 2021, 57(5): 133–147.

[5] 康仁科, 宋鑫, 董志刚, 等. 钨合金超声椭圆振动切 削表面完整性研究[J]. 表面技术, 2021, 50(11): 321-328.

KANG R K, SONG X, DONG Z G, et al. Study on surface integrity of tungsten alloy processed by ultrasonic elliptical vibration cutting [J]. Surface Technology, 2021, 50 (11) : 321–328.

[6] 叶邦彦,周泽华.超声振动切削改善硬脆材料加工性的研究[J].华南理工大学学报(自然科学版),1994,(5):132-137.

YE B Y, ZHOU Z H. Research on ultrasonic vibration cutting to improve the processability of hard and brittle materials [J]. Journal of South China University of Technology (Natural Science Edition), 1994, (5): 132–137.

[7]张俊杰,刘英想,胡王杰,等.TC4钛合金纵弯超声振动铣削装置及其加工性能研究[J].航空制造技术,2022,65(8):14-21.

ZHANG J J, LIU Y X, HU W J, et al. Study on longitudinal-bending hybrid ultrasonic vibration milling device and machining performance of TC4 titanium alloy [J]. Aeronautical Manufacturing Technology, 2022, 65(8):14-21.

[8] 牛赢, 焦锋, 赵波, 等. 钛合金 Ti-6Al-4V 纵扭超声 铣削残余应力试验研究 [J]. 表面技术, 2019, 48 (10): 41-51.

NIU Y, JIAO F, ZHAO B, et al. Experiment of machining induced residual stress in longitudinal torsional ultrasonic assisted milling of Ti-6Al-4V [J]. Surface Technology, 2019, 48(10): 41-51.

[9] ACCHAR W, GOMES U U, KAYSSER W A, et al. Strength degradation of a tungsten carbide-cobalt composite at elevated temperatures [J]. Materials Characterization, 1999, 43 (1): 27-32. [10] 张昌娟, 焦锋, 赵波, 等.激光超声复合切削硬质 合金的刀具磨损及其对工件表面质量的影响[J].光学精密 工程, 2016, 24(6): 1413-1423.

ZHANG C J, JIAO F, ZHAO B, et al. Tool wear in laser ultrasonically assisted cutting cemented carbide and its effect on surface quality[J]. Optics and Precision Engineering, 2016, 24 (6): 1413–1423.

[11] 焦锋, 史龙飞, 张明军, 等. 硬质合金激光超声辅助加工切削力特性[J]. 机械设计与研究, 2016, 32(5): 131-135.

JIAO F, SHI L F, ZHANG M J, et al. Research on cutting force characteristics in laser heating and ultrasonic vibration assisted machining of tungsten carbide [J]. Machine Design & Research, 2016, 32(5): 131-135.

[12] 姚建华. 激光复合制造技术研究现状及展望[J]. 电加工与模具, 2017(S1): 4-11.

YAO J H. Research progress and future prospect of laser hybrid manufacturing technology [J]. Electromachining & Mould, 2017(S1): 4-11.

[13] 郑敏利,范依航.高速切削典型难加工材料刀具摩擦与磨损机理研究现状[J].哈尔滨理工大学学报,2011,16 (6):22-30.

ZHENG M L, FAN Y H. An overview of tool friction and wear behavior in high-speed machining-typical difficult-to-cut material [J]. Journal of Harbin University of Science and Technology, 2011, 16(6): 22-30.

[14] 郭景超, 李安海. 刀具磨损状态监测技术研究进展 [J]. 工具技术, 2019, 53(5): 3-13.

GUO J C, LI A H. Advances in monitoring technology of tool wear condition [J]. Tool Engineering, 2019, 53(5): 3-13.

[15]谢楠,马飞,段明雷,等. 基于主成分分析与C-支 持向量机的刀具磨损状态监测[J]. 同济大学学报(自然科学 版), 2016, 44(3): 434-439.

XIE N, MA F, DUAN M L, et al. Tool wear condition monitoring based on principal component analysis and C-support vector machine [J]. Journal of Tongji University (Natural Science), 2016, 44(3): 434-439.

[16] 王强, 李迎光, 郝小忠, 等. 基于在线学习的数控 加工刀具寿命动态预测方法[J]. 航空制造技术, 2019, 62 (7): 49-53.

WANG Q, LI Y G, HAO X Z, et al. Dynamic prediction method of cutting tool life in NC machining based on online learning [J]. Aeronautical Manufacturing Technology, 2019, 62 (7): 49-53.

[17] 王国锋, 李志猛, 董毅. 刀具状态智能监测研究进 展[J]. 航空制造技术, 2018, 61(6): 16-23.

WANG G F, LI Z M, DONG Y. Recent advances in intelligent monitoring of cutting tool condition [J]. Aeronautical Manufacturing Technology, 2018, 61(6): 16–23.

[18] LIU X L, MU D F. On-line tool wear monitoring 宇航材料工艺 http://www.yhclgy.com 2025年 第3期

— 104 —

based on machine learning [J]. Journal of Advanced Manufacturing Science and Technology, 2021, 1(2): 2021001-2021002.

[19] SUYKENS J A K, VANDEWALLE J. Least squares support vector machine classifiers[J]. Neural processing letters, 1999, 9: 293–300.

[20] 程灿,李建勇,徐文胜,等.基于支持向量机与粒子滤波的刀具磨损状态识别[J].振动与冲击,2018,37 (17):48-55.

CHENG C, LI J Y, XU W S, et al. Tools wear state recognition based on support vector machine and particle filtering [J]. Journal of Vibration and Shock, 2018, 37(17); 48-55.

[21] 吴广垚. 基于支持向量机的刀具磨损状态预测 [D]. 河北工业大学, 2015.

WU G Y. Tool wear state prediction based on support vector

machine[D]. Hebei University of Technology, 2015.

[22] CUI Y H, WANG G F, PENG D B. Tool wear monitoring in milling processes based on cointegration modeling [J]. Applied Mechanics and Materials, 2010, 34: 1746-1751.

[23] KONG D D, CHEN Y J, LI N, et al. Tool wear monitoring based on kernel principal component analysis and vsupport vector regression [J]. International Journal of Advanced Manufacturing Technology, 2017, 89(1-4): 175-190.

[24] ZHU M Z, XIAO P F, ZHANG C Y. A modeling method for monitoring tool wear condition based on adaptive dynamic non-bias least square support vector machine [C]. 2016 International Conference on System Reliability and Science (ICSRS), Paris, France, IEEE, 2016: 53-59.