# 神舟飞船防热大底钻孔工艺技术研究

## 万青 郑京华 孙 波 李 哲

(航天材料及工艺研究所,北京 100076)

**文 摘** 神舟飞船防热大底主要为玻璃钢蜂窝夹层结构,制孔时在较大装夹力下容易产生弹性变形。针 对装夹变形导致孔位置精度难以保证的问题进行工艺优化改进,对工装结构、装夹方式、工艺流程及钻孔设备 进行了优化。试验结果表明,采取低应力装夹方式、减少翻转次数、使用数控加工设备等措施能有效提高钻孔 精度。

关键词 防热大底,蜂窝夹层结构,钻孔,位置度 中图分类号:TB332 DOI:10.12044/j.issn.1007-2330.XXXX.XX.001

## Drilling Technology Research of Heatshield of Shenzhou Spacecraft

WAN Qing ZHENG Jinghua SUN Bo LI Zhe

(Aerospace Research Institule of Materials & Processing Technology Beijing 100076)

**Abstract** The heatshield of Shenzhou spacecraft is mainly composed of FRP honeycomb sandwich structure. Aiming at the problem that the hole position accuracy is difficult to guarantee due to the clamping deformation, the process optimization and improvement are carried out. The tooling structure, clamping method, process flow and drilling equipment are improved. The test results show that the drilling accuracy can be effectively improved by adopting the low stress clamping method, reducing the turnover times and using the CNC machine.

Key words Heatshield of Shenzhou, Honeycomb sandwich structure, Drilling, Position accuracy

## 0 引言

防热大底是神舟飞船返回舱中尺寸最大、结构 最复杂、受力及受热耦合最严重的防热部件,是返回 舱制造流程中的关键部件之一。神舟飞船防热大底 采用大面积烧蚀防热、玻璃钢蜂窝夹层结构作背壁 承力并防热,拐角玻璃钢环加不锈钢垫块作主要传 力件的复合结构形式<sup>[1]</sup>。蜂窝夹层结构具有比强度、 比模量高,抗冲击性能好,较高的耐疲劳强度等特 点,在航空航天领域广泛应用<sup>[2]</sup>。但蜂窝夹层结构刚 度较低,难于装夹固定,对加工制孔有一定难度<sup>[3]</sup>。

防热大底的生产流程包括成型、加工、钻孔、粘 接钛管和金属垫块等工序,每道工序的生产质量都 直接影响防热大底力学和物理性能。钻孔是最关键 的工序之一,钻孔精度直接影响防热大底与推进舱 的对接。本文对神舟飞船防热大底钻孔工艺及针对 影响钻孔精度的薄弱环节的工艺改进进行了研究。

## 1 大底结构简介

防热大底的外形为局部球面回转体,在球面外 表面分布圆为2350mm的直径上有10个均布的垂 直于大底基准平面的孔,其中5个为 *φ*22/*φ*48mm的 阶梯孔为钛管安装孔,返回舱与防热大底组装后通 过这5个钛管与推进舱精密对接(图1)。另外5个 $\varphi$ 30 mm孔为盲孔,安装抛底垫块。在球面内表面与5 个 $\varphi$ 30 mm孔对应位置处有5个均布的阶梯盲孔 $\varphi$ 14/ $\varphi$ 32 mm孔。





#### 收稿日期:2020-01-22

第一作者简介:万青,1981年出生,高级工程师,主要从事结构复合材料加工、装配工艺技术研究工作。E-mail:vicky\_wanq@163.com

设计要求:(1)5个钛管安装孔在大底基准平面 上相对于以大底圆心为原点的、以其中一个钛管与 中心的连线为x轴坐标系的位置度不大于φ0.6 mm; (2)φ22 mm/φ48 mm阶梯孔两孔同轴度≤0.5 mm。

## 2 工艺难点分析

## 2.1 方案制定

对于 \varphi 2 600 mm,且目标孔径超过 \varphi 20 mm的工 件,首先应采取数控机床加工方案,但如果防热大底 和与之对接的推进舱的对接接口孔都通过数控机床 加工,则存在孔位不能完全重合而导致对接不上的 风险,因为不同的加工设备定位精度不完全一致,并 且加工时两段工件找正的基准也不可能完全一致,并 且加工时两段工件找正的基准也不可能完全一致。 为保证精确对接,钛管安装孔需与下一部段的连接 孔协调加工,采取钻模协调钻孔,而非各部段数控加 工钻孔。钻模协调是通过标准钻模将孔位传递给工 作钻模,再通过工作钻模传递至工件的一种加工方 法<sup>[4]</sup>。防热大底上的5个钛管安装孔通过与推进舱 对接接口协调过的工作钻模加工。方案初期采用带 旋转平台的大型摇臂钻加工。

## 2.2 工艺难点分析

## 2.2.1 钻孔精度保证

首先需保证加工钛管安装孔的工作钻模与加工 推进舱接口的工作钻模通过标准钻模协调,钻模使 用前通过检测用标准棒与标准钻模协调试对合格。 其次保证加工后大底孔与钻模工作孔的一致性。由 于设计除要求钛管安装孔与标准钻模协调以外还提 出位置度要求,对位置度精度有影响的因素包括:钻 模孔位置度,及在指定状态下,加工后大底孔与钻模 孔的同轴度。如钻模孔的位置度精度较高,则加工 后大底孔与钻模孔的同轴度裕度较大;反之,则对加 工后大底孔与钻模孔的同轴度精度要求较高。

位置度的定义为一形体的轴线或中心平面的实际位置相对理论位置允许变动范围<sup>[5]</sup>。防热大底的 钛管安装孔位置度是指钛管安装孔中心的实际位置 相对理论位置的允许变动范围。可用以下公式 计算:

孔中心位置度= $2\sqrt{(x_1 - x_2)^2 + (y_1 - y_2)^2}$ 式中, $x_1, y_1$ 为实际孔中心坐标; $x_2, y_2$ 为理论孔中心 坐标。

对于 $\varphi 2$  350 mm的分度圆上的孔的位置度不大 于 $\varphi 0.6$  mm的要求,即实际孔中心应在以理论孔中 心为原点,半径为0.3 mm的圆的范围内,精度要求 非常高。由于钻模孔的位置精度由标准钻模决定, 因此要保证钛管安装孔与推进舱接口精确协调则需 提高加工后大底孔与钻模孔的同轴度。 对加工后大底孔与钻模孔的同轴度有影响的因 素包括:(1)活动钻套与钻模衬套孔的间隙;(2)刀具 与活动钻套的间隙;(3)钻孔时钻模与大底是否产生 相对位移;(4)钻孔后与钻孔时大底状态是否一致。 对于影响因素(1)和(2)可通过制造和检测达到要 求。对于影响因素(3)和(4)则需要在钻模设计和工 艺流程设计上尽可能避免。

根据使用要求需要将防热大底口朝下放置在平 台上自由状态时测量钛管位置度,则防热大底在钻 孔时也应接近自由状态放置,因为完全自由状态下 钻孔会导致大底在刀具切削力作用下发生位移,钻 孔时必须先将大底装夹固定。由于对于φ2 600 mm, 碗形回转体以蜂窝夹层为主的复合结构,其结构刚 度不高,在较大装夹外力作用下可能产生弹性变形, 即使是微小变形都会对钻孔精度造成影响,因此大 底在钻孔时必须采取低应力装夹方式。

#### 2.2.2 保证可操作性和安全性

没打孔前,整个大底没有可与工装固定的孔或 者可压紧的翻边,大底结构质量较大,约为二百多千 克,尺寸也较大,在翻转和吊运上都存在一定困难。

## 3 钻孔工艺优化

## 3.1 工装设计及装夹方式优化

由于大底直径尺寸较大,两面都有孔,且部分孔 为盲孔,无法从同一方向一次加工完成,钻孔时需要 翻转,在设计工作钻模时需考虑产品固定和翻转,在 大底内外表面钻孔,并保证内外表面孔同轴。因此 将工作钻模设计成上下2个可拆装的分体式钻模,将 大底夹在中间钻孔,保证钻钛管安装孔的上钻模与 标准钻模协调,下钻模与上钻模孔协调。

翻转时,上下钻模与大底连接成一体,同时翻转,由于工装加大底较重,因此起吊点的设计需考虑整体质心位置,并设计配套的翻转吊具,才能保证顺利翻转。

为保证钻孔及翻转时大底固定不动,优化前大 底装夹方式为夹紧式装夹。具体装夹方法为:用上 下钻模将防热大底夹在中间,通过测量防热大底外 圆与钻模外圆的距离调整大底中心与钻模中心同 轴,并在上下钻模间均布垫厚度略小于两钻模中心同 轴,并在上下钻模间均布垫厚度略小于两钻模平均 间隙的等高垫块,通过采取这种措施防止两钻模合 模时过度挤压大底,在上下钻模的定位销孔中插入2 个定位销防止钻模发生相对位移,用24个螺栓将上 下钻模连接固定,如图2所示。

在大底和钻模装夹过程中,上钻模的重力及24 个M16的螺栓压紧力共同作用使防热大底受力产生 弹性变形,在此状态下加工的钛管安装孔孔位与钻 模一致,粘接钛管后,去除上钻模的重力及螺栓压紧 宇航材料工艺 http://www.yhclgy.com XXXX年 第XX期





力的作用后,大底变形恢复,钛管中心产生位移且钛 管轴线垂直度发生变化,造成粘接后钛管中心位置 与钻模孔位产生偏差。

上下钻模合模时,无法保证上钻模与下钻模完 全平行,从而导致大底受到压力可能不均匀。针对 夹紧式装夹中钻模与防热大底装夹后防热大底的受 力情况进行有限元仿真分析,为了模拟真实的工况, 定义边界条件如下:(1)在防热大底底部施加固定约 束,消除刚体位移;(2)在钻模结构施加位移荷载; (3)防热大底与钻模结构建立接触关系。建立防热 大底与钻模装夹有限元仿真模型,如图3所示。



图 3 防热大底与钻模装夹有限元模型 Fig. 3 Finite element model of clamping method of heatshield and drilling jig

分为受力均匀和受力不均匀两种工况计算,发现防热大底钛管分布圆直径都会发生变化。

工况一:8个等高垫块的高度差值完全相同,即 上钻模与下钻模完全平行时,经过计算,可得大底上 的位移分布云图(图4)。

工况二:8个等高垫块的高度差值不相同,即上下钻 模不平行时,可得大底上的位移分布云图(图5)。 宇航材料工艺 http://www.yhclgy.com XXXX年 第XX期



图 4 均匀受压作用下的防热大底变形云图 Fig. 4 Deformation cloud of heatshield on uniform compression



nonuniform compression

从图4图5可以看出,在防热大底受力均匀的情况下,钛管分布圆直径有变形量,当大底受力不均匀时,钛管分布圆直径增大,且受力不均匀程度越大,导致分布圆直径最大变形量越大。并且,钛管顶部最大横向位移与分布圆直径最大变形量存在一定差异,这说明在大底受力过程中,钛管发生倾斜。因此,防热大底在钻孔装夹过程中使防热大底受力,产生弹性变形,恢复自由状态后将导致钛管分布圆直径与理论值产生较大偏差。

为降低大底装夹造成的大底变形对钻孔精度的 影响,对装夹方式和工装结构进行改进。首先将夹 紧式装夹改为低应力装夹方式,即不通过上下钻模 挤压来固定大底,而是通过增加钻模与大底的连接 工艺孔,以及定位销和点接触式顶块来限制大底在 钻孔时以及翻转过程中位移的方式将大底与工装装 夹固定(图6)。相应的工装结构也进行更改,消除了 大底装夹后上下钻模之间的间隙,使上钻模不再与 大底接触,增加了大底固定角块、顶块、阶梯定位销 等装置来保证大底装夹固定牢固又不产生较大变形 (图7)。钻孔工装和装夹方式改进降低了大底装夹 变形对钻孔位置度精度的影响,保证了钛管安装孔 的位置度精度。



图6 改进前后大底装夹对比图







### 3.2 工艺流程优化

改进前钻孔工艺流程为先将大底与上下钻模装 夹,然后翻转钻模将防热大底凹面朝上,加工5-φ22 mm通孔、5-φ14 mm和5-φ32 mm沉孔,再翻转钻模将 防热大底凸面朝上,加工5-φ48 mm孔和加工5-φ30 mm孔,钻模翻转时将大底夹紧,防止大底发生位移。 改进前工艺流程为:大底与工装装夹→翻转钻模→加 工大底内部 φ22 mm、φ14 mm、φ32 mm孔→翻转钻模 →加工大底外部 φ48 mm、φ30 mm孔→粘接钛管。

改进前钻孔工艺流程存在的主要问题:(1)钻孔过 程中需翻转两次钻模和大底,钻模和大底的相对位置可 能会发生位移;(2)钛管安装孔分别利用两个钻模加工, φ22 mm孔和 φ48 mm孔的同轴度不如通过同一钻模加 工精度高。因此对钻孔工艺流程进行了相应优化。

改进后的工艺流程为:大底与工装装夹→加工 大底外部 $\varphi$ 22 mm、 $\varphi$ 48 mm、 $\varphi$ 30 mm 孔→翻转钻模→ 加工大底内部 $\varphi$ 14 mm、 $\varphi$ 32 mm 孔→粘接钛管。为 提高 $\varphi$ 22 mm 孔和 $\varphi$ 48 mm 孔的同轴度精度,先利用 上钻模加工 5- $\varphi$ 22 mm 通孔、5- $\varphi$ 48 mm 孔和 5- $\varphi$ 30 mm 孔,为防止大底在翻转时发生位移,在 $\varphi$ 22 mm 和  $\varphi$ 48 mm 孔中插入阶梯定位销,在 $\varphi$ 30 mm 孔中增加 辅助支撑杆,再翻转钻模,将防热大底凹面朝上,再 加工 5- $\varphi$ 14 mm 和 5- $\varphi$ 32 mm 沉孔。 钻孔工序调整后, φ22 mm 通孔与 φ48 mm 孔是 通过同一钻模孔更换快换钻套一次钻孔完成, 与原 工艺方案通过上、下钻模分别钻孔相比提高了两孔 同轴度精度。所有孔加工完只进行了一次翻转, 比 改进前减少了一次, 降低了大底翻转时的状态变化 风险, 同时也减少了操作人员的工作量。

## 3.3 加工设备优化

工艺优化前使用带回转平台的大型摇臂钻钻 孔,缺点是:(1)钻孔精度与数控机床相比较差;(2) 钻孔前对刀需要多次手摇调整摇臂和主轴位置并低 速试运转主轴头使之与钻套中心同轴[6],确定钻套中 心是通过操作人员目测刀具与钻套是否偏心以及听 声音是否有刀具与钻套刮蹭发出的异响来判断,对 刀精度依靠操作人员的经验,且容易损伤钻套;(3) 钻孔深度无法精确控制。工艺优化后采用五轴龙门 数控加工中心钻孔,但由于优化改进后的工艺仍采 用协调钻模钻孔方案,所以不能使用五轴机床的铣 削功能,如采用铣刀编程加工,加工的孔中心和走刀 轨迹会与钻模钻套中心和钻套表面有一定偏差,将 导致钻套损伤及刀具损伤。改用五轴数控机床加工 的优势在于,钻孔前对刀方式可改为用寻边器找正 钻套中心,定位精度可控制在3 µm 以内<sup>[7]</sup>,且不会损 宇航材料工艺 http://www.yhclgy.com XXXX年 第XX期

伤钻套;使用数控加工中心钻孔,钻孔深度精度由机



床定位精度决定,可控制在0.02 mm以内。



图10 改进前后加工设备

Fig. 10 Machining equipments before and after improvement

#### 4 改进成效

为验证工艺改进的有效性,对防热大底钻孔过 程进行工艺试验,钻孔后通过激光跟踪仪等检测手 段对试验件的钛管安装孔位置度进行测量,测量结 果见附表1。从附表1数据可以看出:工作钻模本身 的孔位置度最大为 $\varphi$ 0.43 mm,已接近要求值上限, 这给钻孔工艺增加了难度,为满足位置度 $\leqslant \varphi$ 0.6 mm 的要求,则加工后大底孔与钻模孔的同轴度应控制 在0.17 mm范围内,从试验件的钻孔结果来看工艺 改进后的大底孔位置度满足要求。激光跟踪仪检测 结果还显示,工艺改进后大底 $\varphi$ 48 mm孔 $\varphi$ 22 mm孔 同轴度可控制在0.2 mm范围内,5个 $\varphi$ 48 mm钛管安 装孔的深度偏差由0.2 mm提高到0.1 mm范围内。

> 表1 钻模与试验件孔位置度对比 Tab.1 Comparison of hole position

between drilling jig and test piece

孔序号 -	位置度 $\varphi$ /mm	
	钻模	试验件
1	0.28	0.43
2	0.43	0.55
3	0.22	0.39
4	0.33	0.49
5	0.20	0.20

综上所述,通过采取改进钻孔工装、改变大底装 夹方式和钻孔顺序调整等优化措施,减少了因大底 装夹造成的大底变形对钻孔精度的影响,提高了阶 梯孔同轴度精度,通过钻孔设备更换提高了钻孔时 对刀精度和深度控制精度。

#### 5 结论

(1)对于大尺寸蜂窝夹层局部球面复合结构加 工和钻孔工艺,需注意结构刚度对工件加工结果的 影响,在工件装夹时应尽量降低装夹应力造成的工 件变形;

(2) 对于孔位置度要求较高的大型工件制孔,如 有协调要求,可采取钻模协调加工的方法,但应首先 保证钻模工作孔的位置度达到比较精确的水平,要 给钻模制孔的积累误差留一定的公差余量,才能保 证最终的钻孔结果满足位置度要求;

(3) 对于直径2m以上的大型工件制孔,在工艺

 本目上乙
 structure design[J]. Spacecraft Engineering, 2002(4):34-37.

 豪仪检测
 [2]李莺歌,张玉生,宫顼,等.国产高模量碳纤维制备蜂

 2 mm孔
 窝夹层结构件的性能评价[J].航天制造技术,2015(3):

数,才能保证组孔的相对位置精度:

8-11.

钻床的精度高。

参考文献

程,2002(4):34-37.

LI Yingge, ZHANG Yusheng, GONG Xu, et al. Performance evaluation of honeycomb sandwich structural parts manufactured by domestic high-modulus carbon fiber [J]. Aerospace Manufacturing Technology, 2015(3):8-11.

流程设计上应尽量减少工件翻转和重新找正的次

上的大型工件制孔,选用数控机床辅助加工比摇臂

(4) 对于直径2m以上、目标孔径要求20mm以

[1] 董彦芝. 神舟飞船防热大底结构设计[J]. 航天器工

DONG Yanzhi. The heatshield of ShenZhou spacecraft

[3] KHORAN M, GHABEZI P, FRAHANI M, et al. Investigation of drilling composite sandwich structures [J]. The International Journal of Advanced Manufacturing Technology. 2015(9-12)76:1927-1936.

[4] 杜锦文,张大勇,赵文利,等.大型数控龙门铣床加工 对接协调孔的精度补偿技术[J].制造技术与机床,2013(9): 96-98.

DU Jinwen, ZHANG Dayong, ZHAO Wenli, et al. Accuracy compensating technique of machining butt coordination hole on large NC gantry milling machine [J]. Manufacturing Technology & Machine Tool, 2013(9):96–98.

[5] 寇植达.关于孔系位置度标注和检测方法的研究与 探讨[J]. 汽车实用技术,2016(9):219-225.

KOU Zhida. The research and discussion about holes position dimensioning and the detection methods [J]. Utomobile Technology, 2016(9):219-225.

[6] 郑喜朝. 机械加工设备[M]. 北京:北京理工大学出版社,2013:166-172.

ZHENG Xichao. Machining equipment [M]. Beijing: Beijing Institute of Technology Press. 2013:166–172.

[7] 张导成,许孔联. 数控铣削加工中的精确对刀方法 [J]. 机械研究与应用,2009(3):132-134.

ZHANG Daocheng, XU Konglian. Accurate methods of presetting cutter in CNC milling [J]. Mechanical Research & Application, 2009(3):132-134.

— 5 —