复合材料臂杆刚度性能研究

檀傈锰 曾惠忠 尚爱华 殷新喆

(北京空间飞行器总体设计部,北京 100094)

文 摘 为获得大型复合材料臂杆刚度特性用于结构动力学仿真,采用有限元建模和试验测试两种方法, 分别得到试验件一阶模态频率与弯曲及扭转刚度。分析结果与试验结果并不吻合,对产品刚度降低原因进行 了分析,不良成型工艺和纤维打断对复合材料产品的刚度特性有着较大的影响。

关键词 复合材料, 臂杆, 刚度

中图分类号:V214.33

DOI:10.12044/j.issn.1007-2330.2018.02.014

Study on Stiffness Test of Large Composites Beam

TAN Limeng ZENG Huizhong SHANG Aihua YIN Xinzhe (Beijing Institute of Spacecraft System Engineering, Beijing 100094)

Abstract The stiffness of the large composite beam is studied for the manipulator dynamic simulation. The 1st modal frequency and bending stiffness and turning stiffness are got by analysis and test. The test result does not coincide with analysis result. Reasons are put forwarded about the reduce of stiffness. Undesirable molding process and broken carbon fiber are the major factors to the stiffness reduce of composite beam.

Key words Composites, Beam, Stiffness

0 引言

碳/环氧复合材料在航空航天领域已经获得了广 泛应用,如卫星结构的主承力筒、太阳翼基板、天线展 开臂等产品。复合材料臂杆是空间大型机构的重要 组成部分,起到连接、支撑关节的作用,另外臂杆还提 供了航天员扶手接口、电缆接口等。机构在轨执行任 务时,臂杆受到弯曲、扭转等力学载荷,需要采用分析 和试验的方法,获取臂杆力学特性,用于产品性能评 价以及卫星的在轨动力学特性分析。文献[1]中对 小尺寸复合材料杆进行了拉伸与压缩试验,本文针对 大型复合材料臂杆,进行了轴向拉伸、弯曲及扭转试验,研究臂杆的力学性能。

1 复合材料臂杆介绍

复合材料臂杆长3 500 mm,由改性氰酸脂结构 主体和两端的钛合金法兰组成,结构主体由光壳、环 向加强筋组成,光壳外径 **Φ290 mm**(局部有环向加强 筋)。最里和最外层均采用氰酸脂编织布,并采用氰 酸脂无纬布缠绕。光壳长度方向为0°方向,氰酸脂 无纬布铺层方向为±45°和0°。根据文献[2],±45°铺 层方向使得臂杆具有最优的力学性能。



Fig. 1 Sketch of large composites beam

收稿日期:2017-04-10

第一作者简介: 檀僳锰, 1986年出生, 工程师, 主要从事复合材料结构性能测试研究工作。E-mail: tanlimeng@163. com

在臂杆的 y 方向上设置有 24 个 M5 螺纹孔,用 来连接扶手。螺纹孔在环向加强筋位置,且沿 x 向均 匀布置。在臂杆两端,沿 z 向开有两个电缆走线孔, 由于螺纹孔及走线孔的布置,使得部分碳纤维沿 x 向 被打断。

2 试验

试验包括臂杆一端固支下一阶模态频率、轴向拉 伸刚度、弯曲刚度测试和扭转刚度测试四部分。

2.1 一阶模态频率测试

采用敲击法测试臂杆一阶模态频率。将臂杆一端法兰与固定模拟墙相连,将模拟墙固定在地轨上, 采用橡皮锤在臂杆上端部沿 y,z 两个方向敲击,用 Polytec OFV 505 型激光测振仪和 LMS SCM05 数采以 及 Test Lab 11B 软件测试臂杆振动频率。由于臂杆 阻尼较小,采用半功率带宽法计算模态阻尼比,如图 2 所示。

激光测振仪测得的响应信号经过 FFT 变换后得 到其自谱曲线,取第一个峰值(频率ω)的0.707 倍做 一条水平线(这里我们主要关心第一阶振型相关参 数),该线与峰值曲线相交于两点,此两点对应的频 率即为半功率点(ω₁、ω₂)。其中ω=2πf,将其代入阻 尼比计算公式:

$$\varepsilon = \frac{\omega_2 - \omega_1}{2\omega} \tag{1}$$



图 2 十切平市见伝

Fig.2 Half-power bandwidth method 将臂杆简化为一均匀悬臂梁,如图3所示。



图 3 均匀悬臂梁 Fig. 3 Uniform cantilever

$$V(x) = C_1 \sinh \lambda x + C_2 \cosh \lambda x + C_3 \sin \lambda x + C_4 \cos \lambda x$$

(2)

边界条件为; — 70 —

$$V(0) = 0 \tag{3}$$

$$\frac{\mathrm{d}V}{\mathrm{d}x}\big|_{x=0} = 0 \tag{4}$$

$$\frac{\mathrm{d}^2 V}{\mathrm{d}x^2}\Big|_{x=L} = 0 \tag{5}$$

$$\frac{\mathrm{d}^3 V}{\mathrm{d}x^3}\Big|_{x=L} = 0 \tag{6}$$

 \mathbf{c}

$$os(\lambda L) cos(h\lambda L) + 1 = 0$$
(7)

它的根是特征值 λ, 乘以长度 L, 与每个特征值 相关的固有频率为

$$\omega_{\rm r} = \frac{(\lambda_{\rm r}L)^2}{L^2} \left(\frac{EI}{\rho A}\right)^{\frac{1}{2}} \tag{8}$$

根据文献[7] $\lambda_{r}L$ 的数值解为:

$$\lambda_1 L = 1.8751$$

 $\lambda_2 L = 4.6941$

由此计算得到臂杆的刚度 $\frac{EI}{oA}$ 。

2.2 拉伸刚度测试

臂杆进行拉伸刚度测试参照 GB/ T2568—1995 开展,搭建试验系统如图 4 所示,臂杆下端通过模拟 墙固定在地轨上,在臂杆上部加载,设计了一套随动 加载装置,该装置在水平两个方向上具有一定的自由 度,保证对臂杆施加的拉力始终沿臂杆轴向,防止引 入弯曲载荷影响测试数据。在臂杆上下靠近法兰的 薄壁位置,沿周向均布 4 个应变花,监测应力变化情 况,并在臂杆上下法兰对称位置布置 4 个位移测点 ($w_1 \sim w_4$),采用电涡流传感器测量加载过程中臂杆 上下端面发生的位移变化。

载荷加载采用自行研制的螺旋加载工装,力传感 器型号为 BLR-1,电涡流传感器型号为 CWY-DO-501,应变片型号为 BX120-3CA,载荷、位移以及应变 数据的采集使用 DEWE 2601 型数采。



如图 4 所示,在臂杆受到向上的拉力 p 后,臂杆 上下端之间沿载荷作用线的相对位移为 Δ ,据此绘制 力 p 和位移 Δ 之间的变化曲线,并由此曲线进一步得 到等效弹簧的刚度系数:

$$K_{\dot{1}\dot{2}} = p/\Delta \tag{9}$$

上端面沿载荷作用线的位移变化 Δ_{\perp} 的计算方式如下, s_1 、 s_2 分别为测点位置到臂杆轴心的距离:

$$\Delta_{\perp} = \frac{s_2}{s_2 + s_1} W_1 + \frac{s_1}{s_2 + s_1} W_2 \tag{10}$$

2.3 弯曲及扭转刚度测试

臂杆进行弯曲刚度测试如图 5 所示,模拟臂杆在 轨受弯曲载荷状态。在臂杆上部安装加载横梁,采用 定滑轮和螺旋加载装置在加载横梁两端分别施加对 称拉力载荷,在臂杆端部形成一弯矩 *M*。位移测点 布置与拉伸刚度相同。扭转刚度测试与弯曲刚度测 试类似,不同的是,弯曲刚度测试中横梁两端的加载 力为竖直方向,扭转刚度测试中加载力为水平方向。 采用位移传感器测量臂杆上下法兰端面的相对转角, 测试过程中同样监测臂杆两端的应力情况。所用测 试设备与 2.2 节相同。



Fig. 5 Sketch of bending stiffness test

如图 5 所示,在臂杆受到弯曲或扭转载荷后,臂 杆上下端之间沿载荷作用线的相对转角为 $\Delta \theta$,据此 绘制力矩 *M* 和转角 $\Delta \theta$ 之间的变化曲线,并由此曲线 进一步得到等效弹簧的刚度系数:

$$K_{\rm H} = M/\Delta\theta \tag{12}$$

上端面沿载荷作用线的转角变化 $\Delta \theta_{\perp}$ 的计算方式如下, s_1 、 s_2 分别为测点位置到臂杆轴心的距离:

$$\Delta_{\pm} = \arcsin\left(\frac{s_2}{s_2 + s_1}W_1 + \frac{s_1}{s_2 + s_1}W_2\right)$$
(13)

3 结果与讨论

3.1 分析计算结果

宇航材料工艺 http://www.yhclgy.com 2018 年 第2期

根据臂杆铺层方式,采用软件 Nastran 建立臂杆 有限元模型,臂杆边界条件为一端固支,分别开展模 态分析和静力分析,得到臂杆性能参数如表1所示, 臂杆模态分析图见图6。

表1 臂杆分析计算结果 Tab.1 Analysis result

一阶模态频率	拉伸刚度	弯曲刚度	扭转刚度
/Hz	$/MN \cdot m^{-1}$	$/(MN \cdot m) \cdot rad^{-1}$	$/(MN \cdot m) \cdot rad^{-1}$
28.81	102	1.13	0.397





3.2 试验结果

根据第二章内容开展试验,对1^{*}~4^{*}四根臂杆开 展刚度测试,每工况测试5次,取其平均值作为最终 数据。臂杆一阶模态频率测试结果见表2,均高于分 析结果,但是 y 向与 z 向模态频率没有明显的分布规 律,可见臂杆上的开孔并未对一阶模态频率造成影 响。

表 2 臂杆第一阶模态频率测试结果对比

Tab. 2First nature frequency comparison of
the different large composites beams

BB 打.	у	向	z É						
角竹	频率/Hz	阻尼比/%	频率/Hz	阻尼比/%					
1#	30.42	0.09	29.56	0.08					
2#	28.62	0.08	29.50	0.08					
3#	30.09	0.08	28.90	0.07					
4#	29.33	0.09	30.51	0.07					

臂杆静刚度测试结果见表 3,约为分析结果的 70%~80%,原因为:(1)成型工艺导致高模量碳纤 维折损,降低产品刚度;(2)臂杆表面有扶手安装孔 与电缆走线孔,造成碳纤维断裂,影响臂杆力学性能。

静刚度测试过程中,应变测试采用酚醛基底应变 片,开展绕 y 轴的弯曲刚度测试中应变数据如表 4 所 示。臂杆 y 向两侧的轴向应变接近 0,z 向两侧的应 变数值相接近,表明在进行刚度测试过程中,载荷加 载没有发生偏载。臂杆上下两端应变分布及数值与 分析结果基本一致。

表3 臂杆刚度测试结果对比

Tab. 3	Stiffness	comparison	of	the	different	large	composites	beams

Bý Lr	拉伸刚度	绕 y 轴弯曲刚度	绕 z 轴弯曲刚度	扭转刚度
臂杆	$/MN \cdot m^{-1}$	$/(MN \cdot m) \cdot rad^{-1}$	$/(MN \cdot m) \cdot rad^{-1}$	$/(MN \cdot m) \cdot rad^{-1}$
1#	78.1	0.734	0.795	0.296
2#	79.4	0.779	0.793	0.289
3#	74.4	0.792	0.724	0.284
4#	69.2	0.772	0.717	0.290

表4 臂杆y轴弯曲刚度测试应变数据1)

Tab. 4 Strain data in y-axis bending stiffness test

力矩	上站	耑部+	y 向	上站	尚部-	y 向	上端部+z 向		z 向	上端部-z向		下端部+y向		下端部-y向			下회	下端部+z向			下端部-z向			
/N•m	轴	径	45°	轴	径	45°	轴	径	45°	轴	径	45°	轴	径	45°	轴	径	45°	轴	径	45°	轴	径	45°
600	0	0	10	-1	0	-6	72	-19	13	-71	25	0	0	0	1	0	0	-1	39	-23	15	-43	25	-11
900	-1	-2	12	-1	1	-12	98	-29	15	-104	34	-6	1	0	2	-1	0	-2	57	-34	20	-64	37	-17
1200	-1	-7	14	-2	1	-18	125	-37	18	-139	45	-10	2	-2	2	-3	1	-2	74	-45	26	-86	48	-24
1500	0	-3	21	2	6	-20	156	-43	28	-171	60	-9	7	-3	6	-5	4	-6	92	-54	33	-107	60	-29
1200	0	0	19	2	6	-13	131	-33	27	-137	49	-6	3	-1	3	-1	1	-3	75	-44	27	-86	49	-23
900	0	0	15	2	4	-8	104	-24	23	-104	38	-1	2	0	3	0	1	-1	58	-33	22	-64	38	-16
600	0	0	12	2	3	-3	74	-18	19	-69	27	0	1	0	2	0	0	-1	41	-22	16	-42	26	-10

注:1)轴、径、45°代表应变花中沿臂杆轴向、圆周切线方向以及45°方向的应变。

4 结论

(1)针对大型复合材料臂杆开展刚度测试,结合 有限元方法对试验结果进行了分析,试验结果较好的 反映了臂杆的力学特性。

(2)一阶模态频率测试数据与分析结果相接近, 拉伸及弯曲刚度测试数据比分析结果低 20% ~
29%,分析原因有两种,在臂杆结构体上开有多个孔洞,造成臂杆刚度下降,另外一个因素为因加工工艺原因导致臂杆表面褶皱较大,导致性能降低。

参考文献

[1]林松,王俊锋,张建宝,等. 大载荷缠绕杆件的拉伸和 压缩性能[J]. 宇航材料工艺,2012,42(3):33-38. [2]蔡浩鹏,王俊鹏,赵锡鑫等.复合材料缠绕管弯曲载荷下的力学性能[J]. 玻璃钢/复合材料,2013,8:31-34.

μE

[3] 江辉. 国外航天结构新材料发展简述[J]. 宇航材料 工艺,1998,28(4):1-8.

[4]杨宇宙,钱林方.复合材料厚壁圆筒的损伤问题[J]. 材料科学与工程学报,2012,30(2):256-261.

[5] 彭超义, 鞠苏, 杜刚, 等. 缠绕角度对碳/环氧厚壁管件 轴压性能影响的有限元分析[J]. 宇航材料工艺, 2005, 35(6).

[6]张平,桂良进,范子杰. 三向编织玻璃/环氧复合材料 刚度性能[J]. 复合材料学报,2008,35(2):31-34.

[7] GINSBERY J H. 白化同,李俊宝译. 机械与结构振动 理论与应用[M]. 北京:中国宇航出版社,2005.